

# GRAFOVÉ ALGORITMY - CVIČENÍ 1: REPREZENTACE GRAFŮ

Převzato z Cormen, Leiserson, Rivest, Stein: Introduction to algorithms. The MIT Press and McGraw-Hill, 2001; kapitola 22.

**Příklad 1.** Pro daný seznam sousedů orientovaného grafu navrhnete algoritmus pro výpočet výstupního ( $d_-$ ) a vstupního ( $d_+$ ) stupně všech uzlů tohoto grafu.

**Příklad 2.** Vytvořte příklad grafu binárního stromu se 7 uzly splňující omezení na binární haldu, tj. (a) všechny listy jsou v hloubce  $n$  nebo  $n - 1$  a (b) všichni potomci jsou vůči svému předkovi v relaci globálně dané pro celou haldu. Zapište tento graf pomocí seznamu sousedů a matice sousednosti. Pro ohodnocení uzlů využijte celá čísla od 1 do 7.

**Příklad 3.** Popište algoritmus, který převede orientovaný graf  $G$  na transponovaný orientovaný graf  $G^T$ , tj. všechny hrany  $G$  mají v  $G^T$  opačný směr. Uvažujte varianty algoritmu pro reprezentaci grafu  $G$  seznamem sousedů i maticí sousednosti. Analyzujte časovou složitost navržených algoritmů.

**Příklad 4.** Mějme orientovaný multigraf  $G = (V, E)$  zadaný seznamem sousedů. Navrhnete algoritmus s časovou třídou složitosti  $O(V + E)$ , který transformuje  $G$  na „ekvivalentní“ neorientovaný graf  $G' = (V, E')$ , kde  $E'$  obsahuje hrany z  $E$  nejvýše jednou a jsou vynechány všechny smyčky (tzv. symetrizace grafu).

**Příklad 5.** Mějme orientovaný graf  $G = (V, E)$  a jeho druhou mocninu definujme jako  $G^2 = (V, E^2)$  tak, že  $(u, w) \in E^2$  právě když existuje  $v \in V$ , že platí  $(u, v) \in E$  a  $(v, w) \in E$ . Popište efektivní algoritmus pro výpočet  $G^2$  z  $G$  pro obě reprezentace (seznam sousedů i matice sousednosti). Analyzujte doby běhu obou verzí algoritmu.

**Příklad 6.** Jaká je nejčastější časová složitost algoritmů pracujících s maticí sousednosti? Najděte algoritmus pracující v lineárním čase (patří do  $O(V)$ ), který zjistí, zda orientovaný graf  $G$  zadaný maticí sousednosti obsahuje univerzální koncový uzel  $u$  (angl. *universal sink*), tj.  $d_+(u) = |V| - 1$  a  $d_-(u) = 0$ .